

# Kvazistatična polja (obravnavava indukcije)

## Lenzevo pravilo

"Sprememba magnetnega pretoka skozi tokokrog (zanko) požene električno tok, ki se upira vzroku svojega nastanka."

## 5.1 Maxwellova formulacija elektromagnetne indukcije

**Faradayjev zakon indukcije**, ki je kvantitativni zakon, pravi:

$$\Gamma_e = -\frac{d\phi_m}{dt}$$

Če napišemo cirkulacijo in magnetni pretok z integrali dobimo:

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{r} = -\frac{d}{dt} \int_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$$

kjer je zanka  $C$  rob ploskve  $S$ . Uporabimo Stokesov izrek na levi, na desni pa nesemo odvod pod integral saj se zanka ne spreminja s časom:

$$\int \nabla \times \vec{E} \cdot d\vec{S} = -\int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

Dobimo **Kinematično Maxwellovo enačbo**

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Opazimo še, da ne vsebuje konstant kot parametre.

### 5.1.1 Maxwellov impulz magnetnega polja

Prepišimo zgornjo enačbo z uporabo magnetnega vektorskega potenciala. Dobimo:

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial}{\partial t}(\nabla \times \vec{A}) = \nabla \times \left( -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right)$$

Odvod deluje samo na  $t$  zato ga lahko nesemo v rotor. Rotorja se lahko znebimo in dobimo:

$\vec{E} = -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$  **Povezava z 2. Newtonovim zakonom:**

$$\vec{F} = e\vec{E} = -e\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\frac{\partial(e\vec{A})}{\partial t} = \frac{d\vec{p}}{dt}$$

Zveza  $e\vec{A}$  torej predstavlja gibalno količino. **Indukcija je impulz te gibalne količine, ki jo vnesemo v sistem.**

## 5.2 Popravljen (kvazistatičen) sistem Maxwellovih enačb

$$\begin{aligned}\nabla \cdot \vec{E} &= \frac{\rho}{\epsilon_0} & \nabla \cdot \vec{B} &= 0 \\ \nabla \times \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} & \nabla \times \vec{B} &= \mu_0 \vec{j}\end{aligned}$$

In ker se tok ohranja na zankah:

$$\nabla \cdot \vec{j} = 0$$

### 5.2.1 Elektromagnetna potenciala za kvazistatična polja

Zanima nas, kako zapisati  $\vec{E}$  in  $\vec{B}$  z osnovnima potencialoma  $\varphi$  in  $\vec{A}$ .

1. Velja:

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \rightarrow \vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

2. Velja:

$$\begin{aligned}\nabla \times \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\nabla \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \nabla \times \left( \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) &= 0\end{aligned}$$

Če naj to velja moramo  $\vec{E}$  definirati:

$$\vec{E} = -\nabla\varphi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

Torej, v kvazistatičnem sistemu je električno polje potano z električnim **in** magnetnim vektorskim potencialom.

## 5.3 Prevodniki in Ohmov zakon [Glej slike]

Snovi, v katerih so nosilci naboja prosto gibljivi, imenujemo prevodniki. Nosilci naboja so lahko elektroni, ioni, vrzeli, ... Za prevodnike velja **Ohmov zakon**:

$$\vec{j} = \sigma_E \vec{E}$$

kjer je  $\sigma_E$  **električna prevodnost**. V ravnovesju so naboji enakomerno porazdeljeni po snovi, ampak ko vključimo električno polje se pojavita dva pola. Ti dva generirata nasprotno enako

električno polje, tako da v prevodniku ni električnega polja (ob predpostavki, da je dovolj parov, ki z ločitvijo kompenzirajo zunanje polje). Ker je znotraj polje 0 pomeni, da je **gibljivi naboj na površini prevodnika**. Na površini velja:

$$\vec{E} \cdot \vec{n} = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$$

kjer je  $\sigma$  površinski naboj. Inducirana površinska gostota naboja zasenči zunanje električno polje. Električno polje je v ravnovesju vedno pravokotno na površino prevodnika. Če to ne bi veljalo, bi tekli tok in ne bi bili v ravnovesju. Torej: **Površina prevodnika je ekvipotencialna ploskev**.

### 5.3.1 Časovna konstanta prevodnika

Ko vključimo električno polje se v prevodniku prerazporedi naboj. Zanima nas, kako hitro se vzpostavi ravnovesje. Uporabimo **kontinuitetno enačbo**, Ohmov zakon in 1. Maxwellovo enačbo:

$$\nabla \cdot \vec{j} + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \quad \vec{j} = \sigma_E \vec{E} \quad \nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

Dobimo:

$$0 = \nabla \cdot (\sigma_E \vec{E}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\sigma_E}{\epsilon_0} \rho$$

Rešitev te diferencialke pa že poznamo in sicer:

$$\rho(\vec{r}, t) = \rho_0 e^{-t/\tau} \quad \tau = \frac{\epsilon_0}{\sigma_E}$$

$\tau$  je značilen čas, večja kot je prevodnost prej bo prišel prevodnik v ravnovesje. Recimo za železo je to  $\sim 10^{-19}$  s.

## 5.4 Mikroskopski izvor prevodnosti

Zanima nas, če znamo izpeljati prevodnost. Uporabimo **Deudejev model prevodnosti** (pravzaprav le 2. Newtonov zakon)

$$m \frac{d\vec{v}}{dt} = -m\gamma\vec{v} + e\vec{E}(t)$$

kjer člen z  $\gamma$  opisuje proces disipacije (v kristalih je to sipanje, v elektrolitih hidrodinamika ipd.). Poglejmo si, ko je  $\vec{E} = 0$ . Takrat rešitev že spet takoj poznamo:

$$\vec{v}(t) = \vec{v}_0 e^{-\gamma t}$$

Hitrost eksponentno pojema s časom. Imamo disipacijo energije. To je **Izvor Jouleove**

**toplote**:  $W_k = \frac{mv^2}{2} = \frac{mv_0^2}{2} e^{-2\gamma t}$  Ko pa imamo električno polje  $\vec{E} \neq 0$ , rešujemo z

nastavkom:

$$v(t) = \frac{e}{m} \int_{-\infty}^t e^{-\gamma(t-t')} \vec{E}(t') dt'$$

Tok lahko zapišemo tudi z  $n$ ; številsko volumsko gostoto naboja in vstavimo naš nastavek:

$$\begin{aligned} \vec{j} &= \rho \vec{v} = ne\vec{v} = \\ &= \frac{ne^2}{m} \int_{-\infty}^t e^{-\gamma(t-t')} \vec{E}(t') dt' \end{aligned}$$

Za konstatno električno polje, ga lahko premaknemo ven iz integrala in nato pointegriramo. Pazi, ker je bilo treba uvesti še novo spremenljivko za eksponent:

$$\vec{j} = \frac{ne^2}{m\gamma} \vec{E}$$

Tako uvedemo:

$$\sigma_E = \frac{ne^2}{m\gamma}$$

Prevodnost je večja za večje gostote naboja oz. je manjša za težje nosilce naboja ali pa če so nosilci močno dušeni.

## 5.5 Velikosti električne prevodnosti

Enote so S/m, kjer je  $S$  **siemens** oz.  $S = 1/\Omega$ . Tipično je prevodnost zelo odvisna od temperature.

Material	Prevodnost
Aluminij	$3 \cdot 10^7$ S/m
Železo	$9.9 \cdot 10^7$ S/m
$7Ba_2Cn_3O_7$ nad $T = 92$ K	$10^6$ S/m
$7Ba_2Cn_3O_7$ pod $T = 92$ K	$\infty$ S/m
Steklo $T = 300$ K	$10^{-15}$ S/m
Steklo $T = 1000$ K	$10^{-7}$ S/m

## 5.6 Upornost

Omejimo električni tok na vodnik in vzemimo Ohmov zakon:

$$\int \vec{j} \cdot d\vec{l} = \sigma_E \int_{(1)}^{(2)} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \sigma[\varphi(2) - \varphi(1)]$$

Hkrati pa tudi velja:

$$\int \vec{j} \cdot d\vec{l} = \int \vec{j} \cdot \vec{t} \frac{d^3\vec{r}}{S(l)} = I \int \frac{dl}{S(l)}$$

Enačimo ta dva konca in vpeljemo **upornost**  $R$  kot:

$$R = \int \frac{dl}{\sigma_E S(l)}$$

Dobimo tudi znano zvezo:

$$U = -(\varphi(2) - \varphi(1)) = RI$$

## 5.6. Disipacija energije

Na naboje v elektromagnetnem polju delujeta električna in magnetna sila. Magnetna sila je vedno pravokotna na tir delca, zato ne troši/dodaja energije. Za silo velja:

$$\vec{F} = \int \rho \vec{E} d^3\vec{r}$$

Izračunajmo **Joulevo moč** kot integral skalarnega produkta gostote sile in hitrosti:  $P =$

$$\int \vec{f} \cdot \vec{v} d^3\vec{r} = \int \frac{\vec{j}}{\rho} (\rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}) d^3\vec{r} =$$

$= \int \vec{j} \cdot \vec{E} d^3\vec{r}$  kjer je vektorski produkt zaradi vzporednosti[?]. Ta izraz nam opisuje izgube pri gibanju nabitih delcev.

## 5.7 Kapacitivnost

V splošnem želimo vpeljati kapacitivnost prevodnika. Vzamemo  $N$  prevodnikov  $i = 1, \dots, N$  in si pogledjmo celotno energijo polja. Ker so prevodniki, so naboji le na površini tako da 3D integral pretvorimo v:

$$\rho(\vec{r}) d^3\vec{r} \rightarrow \sum_i \sigma_i dS_i$$

Dobimo:

$$W_e = \frac{1}{2} \sum_i \oint \varphi \sigma_i dS_i = \frac{1}{2} \sum_i \varphi_i e_i$$

kjer je  $\varphi$  konstanta,  $\varphi_i$  predstavlja potencial na površini  $i$ -tega prevodnika,  $e_i$  pa njegov naboj. Sedaj izrazimo isto energijo še drugače:

$$\begin{aligned} W_e &= \frac{1}{2} \int_V \rho(\vec{r}) \varphi(\vec{r}) d^3\vec{r} \quad \varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r}' \\ &= \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \int_V \int_V \frac{\rho(\vec{r})\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r} d^3\vec{r}' = \end{aligned}$$

Tu zopet prepoznamo, da je ves naboj na površini prevodnika:

$$= \frac{1}{8\pi\epsilon_0} \sum_{i,j} \int_{(i)} \int_{(j)} \frac{\sigma_i \sigma_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} dS_i dS_j =$$

kjer sta radij vektorja do poljubnih točk na površini  $i$ -tega in  $j$ -tega prevodnika. Sedaj uvedemo  $\int \sigma_i dS_i = e_i$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{1}{4\pi\epsilon_0 e_i e_j} e_i e_j \int_{(i)} \int_{(j)} \frac{\sigma_i \sigma_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} dS_i dS_j =$$

Sedaj lahko uvedemo  $C_{ij}^{-1}$ ; inverz tenzorja kapacitivnosti. Vidimo, da kapacitivnost normiramo na naboj, hkrati pa tudi vsebuje informacije o porazdelitvi nabojev po prostoru.

$$C_{ij}^{-1} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 e_i e_j} \int_{(i)} \int_{(j)} \frac{\sigma_i \sigma_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} dS_i dS_j$$

Združimo izraza skupaj:

$$W_e = \frac{1}{2} \sum_i \varphi_i e_i = \frac{1}{2} \sum_{i,j} C_{ij}^{-1} e_i e_j$$

Torej je:

$$\varphi_i = \sum_j C_{ij}^{-1} e_j \Rightarrow e_i = \sum_j C_{ij} \varphi_j$$

To pa poznamo od prej, saj je to le  $e = CU$ .

## 5.8 Induktivnost

Podobno kot kapacitivnost samo v jeziku magnetizma. Imamo  $i = 1, \dots, N$  tokovnih vodnikov, po katerih teče tok  $I_i$ . Računamo celotno energijo magnetnega polja. Zavedamo se, da smo tok omejili samo na tokovne vodnike:

$$\vec{j} d^3\vec{r} = I d\vec{l}$$

Torej:

$$W_m = \frac{1}{2} \sum_i I_i \oint \vec{A} \cdot d\vec{l} =$$

Tu se daj uporabimo Stokesov iztek, da dobimo:

$$= \frac{1}{2} \sum_i I_i \iint_S \nabla \times \vec{A} d\vec{S} = \frac{1}{2} \sum_i I_i \int_{(i)} \vec{B} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{2} \sum_i I_i \phi_{m_i}$$

Zapišimo to energijo še na drugi način. Uporabimo splošno rešitev za vektorski potencial:

$$W = \frac{1}{2} \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \int_V \frac{\vec{j}(\vec{r}) \vec{j}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} d^3\vec{r} d^3\vec{r}' =$$

Spet se zavedamo, da smo omejili tok na tokovne vodnike:

$$= \frac{1}{2} \sum_{i,j} I_i I_j \int_{(i)} \int_{(j)} \frac{d\vec{l}_i d\vec{l}_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|} = \frac{1}{2} \sum_i L_{ij} I_i I_j$$

kjer smo uvedli **tenzor induktivnosti** kot:

$$L_{ij} = \frac{\mu_0}{4\pi} \oint_{(i)} \oint_{(j)} \frac{d\vec{l}_i d\vec{l}_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|}$$

Po diagonali  $L_{ii}$  ima tenzor lastne induktivnosti. Velja pa še:

$$\phi_{m_i} = \sum_i L_{ij} I_j$$

Če to časovno odvajamo, dobimo znan izraz  $U = L\dot{I}$ .

## 5.11 Kožni pojav (Skin effect)

Ko **izmenični tok** teče skozi **prevodnik**, se razporedi tako, da je gostota toka največja blizu sten prevodnika. Temu se reče kožni pojav.

### 5.11.1 Osnovne enačbe kožnega pojava

Uporabimo Maxwellove enačbe in Ohmov zakon za prevodnik:

$$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} = 0 \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{j} = \mu_0 \sigma_E \vec{E}$$

Na zadnji dve enačbi delujemo z rotorjem:

$$\nabla \times (\nabla \times \vec{E}) = -\frac{\partial}{\partial t} \nabla \times \vec{B} = -\mu_0 \sigma_E \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\nabla \times (\nabla \times \vec{B}) = \mu_0 \sigma_E \nabla \times \vec{E} = -\mu_0 \sigma_E \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Tu uporabimo vektorsko identiteto:  $\nabla \times (\nabla \times \vec{A}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$

Dobimo dve "difuzijski" enačbi za polji:

$$\nabla^2 \vec{E} = \mu_0 \sigma_E \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\nabla^2 \vec{B} = \mu_0 \sigma_E \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Iščemo rešitve z nastavkom, kjer smo predpostavili, da lahko časovno odvisnost zapišemo kot sinus in kosinus pri neki frekvenci:

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}(\vec{r}) e^{-i\omega t}$$

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{B}(\vec{r}) e^{-i\omega t}$$

Tako dobimo **Helmholtzovo enačbo**:

$$\nabla^2 \vec{E} = k^2 \vec{E} \quad \nabla^2 \vec{B} = k^2 \vec{B}$$

kjer smo definirali:

$$k^2 = -i\omega\mu_0\sigma_E \rightarrow k = \frac{1-i}{\sqrt{2}} \sqrt{\omega\mu_0\sigma_E}$$

Rešitev v eni dimenziji je tako:

$$E(z) = \exp\left(-\sqrt{\frac{\omega\mu_0\sigma_E}{2}} z\right) \exp\left(i\sqrt{\frac{\omega\mu_0\sigma_E}{2}} z\right)$$

Udorno globino izračunamo kot:

$$x_0 = \sqrt{\frac{2}{\omega\mu_0\sigma_E}}$$



## 5.11.2 Geometrija polj in ustrezna rešitev

Vzemimo cilindrične koordinate  $(r, \phi, z)$  in cilindrično bazo  $(\hat{e}_r, \hat{e}_\phi, \hat{e}_z)$ . Neničelna prispevka sta samo:

$$E_z(r, t) = E_z(r)e^{-i\omega t}$$

$$B_\phi(r, t) = B_\phi(r)e^{-i\omega t}$$

Laplaceov operator v cilindrični bazi in cilindričnih koordinatah je:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{1}{r^2}$$

Rešujemo Helmholtzovo enačbo direktno:

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial B_\phi}{\partial r} \right) - \frac{B_\phi}{r^2} = k^2 B_\phi$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial E_z}{\partial r} \right) - \frac{E_z}{r^2} = k^2 E_z$$

Ti dve enačbi na prvi videz ne delujeta sklopljeni, a velja še povezava med njima:

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Pri nas ostane le ena smer:

$$i\omega B_\phi = (\nabla \times \vec{E})_\phi = -\frac{\partial E_z}{\partial r}$$

Torej ja **sta povezani**. Rešitev enačb so **Modificirane Besselove funkcije** (morajo biti sposobne vzeti kompleksen argument). Torej:

$$E_z(r) = AJ_0(kr)$$

Za rešitev magnetnega polja pa zgornjo enačbo samo odvajamo po času in dodamo minus:

$$B_\phi(r) = -iA \frac{k}{\omega} J_1(kr)$$

kjer je  $k$  tak kot prej.

## 5.11.3 Tok skozi cilindričen vodnik

Gostoto električnega toka lahko sedaj izračinamo:

$$j = \sigma_E E_Z = \sigma_E AJ_0(kr)$$

Celoten tok je potem:

$$I = \int \vec{j} \cdot \hat{n} dS = \sigma_E \int_0^a E_z 2\pi r dr =$$

Tu sedaj uporabimo okol obrnjeno zvezo od prej, ko smo delovali z Laplace operatorjem v cilindričnih koordinatah in zvezo med odvodom električnega polja in magnetnim poljem:

$$= i \frac{2\pi a}{\omega \mu_0} \Big|_0^a = \frac{2\pi a}{\mu_0} B_\phi(a)$$

Tok skozi žico je pogojen z odvodom električnega polja na površini žice oz. z magnetnim poljem na površini žice. Loči se močen in šibel kožni pojav glede na frekvenco (velikost frekvence).